

# Лекция 1

## Линейное программирование

(Конспект: Ф. Александров)

**Замечание 1.1.** Этот конспект взят из лекций осени 2001 года.

### 1.1 Метод внутренней точки

Предъявим способ решения общей задачи линейного программирования.

$$\begin{aligned} \min & \langle c, x \rangle, \\ & Ax = b. \end{aligned} \tag{1.1}$$

**Постановка задачи.** Будем решать задачу вида

$$\begin{aligned} \min & \langle c, x \rangle \geq 0, \\ \Omega : & \left\{ \begin{array}{l} Ax = \mathbf{0}, \\ \sum_i x_i = 1, \\ x_i \geq 0 \end{array} \right. \end{aligned} \tag{1.2}$$

причем известно, что  $\langle c, x \rangle \geq 0$  на  $\Omega$ , и дана внутренняя точка  $a \in \Omega$ . Иначе говоря, надо выяснить, достигает ли  $\langle c, x \rangle$  нуля на  $\Omega$ , являющемся пересечением подпространства  $\{x | Ax = \mathbf{0}\}$  с симплексом  $\{x | \sum_i x_i = 1, x_i \geq 0\}$ . Очевидно, что можно рассматривать только случай, когда  $c \in \Omega$ .

**Задача 1.1.** Доказать, что задачи 1.1 и 1.2 эквивалентны.

**Указание.** Ознакомившись с этой лекцией, проделать необходимые прективные преобразования для того, чтобы загнать все внутрь симплекса и сделать уравнение  $Ax = \dots$  однородным. Добиться поиска конкретного минимума (именно, нуля) можно, комбинируя задачу 1.1 с двойственной.

**Схема алгоритма.**

**Алгоритм 1.1** (Схема). Алгоритм итеративный, при каждом шаге от точки  $a$  переходим к  $\phi(a)$ , и так до тех, пока не подберемся достаточно близко к решению.

Возьмём исходную для алгоритма точку  $a$ . Если  $\langle c, a \rangle = 0$ , то останавливаемся, искомая точка найдена. Иначе переходим к  $\phi(a)$ . Проверяем значение  $\langle c, \phi(a) \rangle$ , потом  $\phi^2(a), \phi^3(a), \dots$ . Так постепенно “подбираемся” к решению. Количество переходов может быть большим, поэтому условия остановки будут приведены позднее.

Подобравшись “достаточно близко” к решению, отправимся, не увеличивая  $\langle c, \cdot \rangle$ , к ближайшей вершине. В ней-то и будет решение.  $\square$

**Условия остановки.** Очевидно, что решение задачи 1.2, если оно существует, то находится в вершине области  $\Omega$ .

**Лемма 1.1.** *Пусть  $a_*, b_*$  — вершины области  $\Omega$ . Тогда*

$$|\langle c, a_* \rangle - \langle c, b_* \rangle| > 2^{-kL},$$

где  $L$  — общая длина входа алгоритма,  $k$  — вещественная константа.

**Задача 1.2.** Доказать лемму 1.1.

На основании этой леммы получаем признак того, что “подобрались” достаточно близко к решению. Если значение целевой функции  $\langle c, \cdot \rangle$  в точке  $a'$ , полученной на данном шаге алгоритма, удовлетворяет неравенству

$$\langle c, a' \rangle \leq 2^{-kL},$$

то “доехав” от  $a'$  до ближайшей вершины (не увеличивая при этом  $\langle c, \cdot \rangle$ ), получим решение (опять же, если оно существует).

Пусть

$$f(x) = \sum_i \ln \left( \frac{\langle c, x \rangle}{x_i} \right).$$

На каждом шаге алгоритма будем вычислять  $f(a)$ . Значение этой функции должно на каждом шаге убывать на некоторую константу. Если на каком-то шаге убывает слабее, то это означает, что задача решения не имеет, завершаем алгоритм.

**Функция перехода.** Теперь предъявим функцию перехода  $\phi$ . Есть  $a = (a_1, \dots, a_n)^T$  — внутренняя точка области  $\Omega$ , построим значение  $\phi$  в этой точке. Рассмотрим матрицу

$$D_a = \begin{pmatrix} a_1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 0 & a_2 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & a_{n-1} & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & a_n \end{pmatrix}$$

Преобразование

$$T(x) = \frac{D_a^{-1}x}{\langle e, D_a^{-1}x \rangle}, \quad e = (1, 1, \dots, 1)$$

переводит внутреннюю точку во внутреннюю, а вершину симплекса — в вершину;

$$T(a) = a_0 = (1/n, \dots, 1/n).$$

В преобразованных координатах наше подпространство имеет вид  $\{x' | ADx' = \mathbf{0}\}$ , а целевая функция —  $\langle c', \cdot \rangle$ , где  $c' = Dc$ . Наконец, функция  $f$  выглядит так:

$$f'(x') = \sum_i \ln\left(\frac{\langle c', x' \rangle}{x'_i}\right) - \sum_i \ln a_i.$$

Далее, в симплекс вписываем шар  $B(a_0, r)$  и рассмотрим шар  $B(a_0, \alpha r)$ , где  $\alpha \in (0, 1)$  — параметр алгоритма. Пересечение  $B' = B(a_0, \alpha r) \cap \{x' | ADx' = 0\}$  этого шара с подпространством дает содержащийся в множестве, по которому мы оптимизируем, шар меньшей размерности и того же радиуса, ибо наше подпространство содержит его центр:  $ADA_0 = \frac{1}{n}Aa = 0$ . В шаре оптимизировать очень просто: из точки  $a_0$  сдвинемся на радиус этого шара в направлении вектора  $(-c')$ , получив точку  $a''$ .

Обратное к  $T(x)$  преобразование выглядит так:

$$T^{-1}(x) = \frac{Dx}{\langle e, Dx \rangle}.$$

Применив его к точке  $a''$  (полученной только что сдвигом из  $a_0$ ), найдём новую точку, которая и будет искомым  $\phi(a)$ . Всё, построение отображения  $\phi$  закончили.

**Доказательства.** Наша цель — показать, что задача имеет решение тогда и только тогда, когда на каждом шаге значение функции  $f'$  будет убывать не менее, чем на некоторую константу. Тем самым мы ограничим количество шагов нашего алгоритма и получим оценку на время его работы. Начнем с того, что покажем, что наш шар меньшей размерности действительно содержит точку, в которой  $f'$  значительно меньше, чем в  $a_0$ .

**Лемма 1.2.** *Если задача (1.2) имеет решение, то  $\exists b' \in B' : f'(b') \leq f'(a_0) - \delta$ , где  $\delta := \ln(1 + \alpha) = \text{const}$ .*

*Доказательство.* Пусть  $x^*$  — точка  $T(\Omega)$ , в которой достигается  $\min \langle c', x \rangle = 0$ . Предъявим  $b'$ : проведём отрезок, соединяющий  $a_0$  и  $x^*$ . Пересечение этого отрезка и границы шара  $B'$  обозначим за  $b'$ .

Тогда  $\exists \lambda \in (0, 1) : \langle c', b' \rangle = (1 - \lambda) \langle c', a_0 \rangle + \lambda \langle c', x^* \rangle$ . Но  $\langle c', x^* \rangle = 0$ , а значит,

$$\frac{\langle c', a_0 \rangle}{\langle c', b' \rangle} = \frac{1}{1 - \lambda},$$

$$\begin{aligned} f'(a_0) - f'(b') &= \sum_i \ln \frac{\langle c', a_0 \rangle}{a_{0i}} - \sum_i \ln \frac{\langle c', b' \rangle}{b'_i} = \\ &\sum_i \ln \left( \frac{\langle c', a_0 \rangle}{\langle c', b' \rangle} \frac{b'_i}{a_{0i}} \right) = \sum_i \ln \left( \frac{1}{1 - \lambda} \frac{(1 - \lambda)a_{0i} + \lambda x_i^*}{a_{0i}} \right) = \\ &\sum_i \ln \left( 1 + \frac{\lambda}{1 - \lambda} \frac{x_i^*}{a_{0i}} \right) \geq \ln \left( 1 + \frac{\lambda}{1 - \lambda} \sum_{i \in [1..n]} \frac{x_i^*}{a_{0i}} \right) = \ln \left( 1 + \frac{\lambda n}{1 - \lambda} \right). \end{aligned}$$

Далее, так как  $b' = (1 - \lambda)a_0 + \lambda x^*$ , имеем

$$\lambda = \frac{\text{длина отрезка } a_0 b'}{\text{длина отрезка } a_0 x^*} = \frac{\alpha r}{\text{длина отрезка } a_0 x^*} \geq \frac{\alpha r}{R},$$

где  $R$  — радиус шара, описанного вокруг симплекса.

**Факт 1.1.** *Пусть  $r$  — радиус вписанного в симплекс шара в  $\mathbb{R}^n$ ,  $R$  — радиус описанного вокруг симплекса шара. Тогда*

$$\frac{r}{R} = \frac{1}{n - 1}.$$

Воспользовавшись фактом 1.1, получаем

$$\lambda \geq \frac{\alpha}{n-1}.$$

Тогда

$$f'(a_0) - f'(b') \geq \ln \left( 1 + \frac{\frac{\alpha n}{n-1}}{1 - \frac{\alpha}{n-1}} \right) = \ln \left( 1 + \frac{\alpha n}{n-1-\alpha} \right) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \ln(1+\alpha).$$

Возьмём  $\delta := \ln(1+\alpha)$ . □

Показав, что точка с маленьким значением  $f'$  действительно имеется, покажем, что в точке, к которой переходит наш алгоритм, значение тоже не слишком велико.

**Лемма 1.3.** *Пусть  $b'$  — точка, минимизирующая целевую функцию  $\langle c', \cdot \rangle$  на  $B'$ . Тогда  $f'(b') \leq f'(a_0) - \delta'$ , где  $\delta' = \text{const}$ .*

*Доказательство.* Обозначим точку  $b'$ , полученную в лемме 1.2, как  $b_{1.2}$ .

$$f'(a_0) - f'(b') = f'(a_0) - f'(b_{1.2}) + f'(b_{1.2}) - f'(b') \stackrel{\text{лемма 1.2}}{\geq} \delta + f'(b_{1.2}) - f'(b')$$

Пусть

$$\tilde{f}(x) = n \ln \frac{\langle c', x \rangle}{\langle c', a_0 \rangle}.$$

Тогда

$$\begin{aligned} f'(a_0) - f'(b') &\geq & (1.3) \\ &\tilde{f}(b_{1.2}) - \tilde{f}(b') + \\ &\left( f'(b_{1.2}) - \left( f'(a_0) + \tilde{f}(b_{1.2}) \right) \right) - \\ &\left( f'(b') - \left( f'(a_0) + \tilde{f}(b') \right) \right), \end{aligned}$$

причем

$$\begin{aligned} f'(x) - \left( f'(a_0) + \tilde{f}(x) \right) &= \\ \sum_i \ln \frac{\langle c', x \rangle}{x_i} - \sum_i \ln \frac{\langle c', a_0 \rangle}{a_{0i}} - n \ln \frac{\langle c', x \rangle}{\langle c', a_0 \rangle} &= & (1.4) \\ \sum_i \ln \frac{a_{0i}}{x_i} \end{aligned}$$

**Задача 1.3.** Доказать:  $\forall x \in B(a_0, \alpha r)$  в  $\mathbb{R}^n$

$$\left| \sum_{1 \leq i \leq n} \ln \frac{a_{0i}}{x_i} \right| \leq \frac{\beta^2}{2(1-\beta)}, \quad \text{где } \beta = \alpha \sqrt{\frac{n}{n-1}}.$$

Пользуясь этим результатом и равенством (1.4), получаем из (1.3):

$$\begin{aligned} f'(a_0) - f'(b') &\geq \ln(1+\alpha) - \frac{\beta^2}{1-\beta} = \\ \ln(1+\alpha) - \frac{\alpha^2 n}{(n-1)(1-\alpha\sqrt{\frac{n}{n-1}})} &\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \alpha - \frac{\alpha^2}{2} - \frac{\alpha^2}{1-\alpha} > 0. \end{aligned}$$

□

Из леммы 1.3 вытекает, что если  $f'$  не уменьшается на каком-то шаге алгоритма, то задача решения не имеет.

Если же мы хотим найти внутреннюю точку, в которой значение целевой функции достаточно мало для того, чтобы найти решение (см. схему алгоритма), сколько итераций должен произвести алгоритм? Это будет ясно из следующей леммы.

**Лемма 1.4.** Пусть  $x$  — точка, найденная с помощью алгоритма 1.1 за  $k$  шагов,

$$k = O(n(q + \ln n)) \Rightarrow \frac{\langle c, x \rangle}{\langle c, a_0 \rangle} \leq 2^{-q}.$$

*Доказательство.*

$$\begin{aligned} \sum_i \ln \frac{\langle c, x \rangle}{x_i} &\leq \sum_i \ln \frac{\langle c, a_0 \rangle}{a_{0i}} - k\delta \\ n \ln \frac{\langle c, x \rangle}{\langle c, a_0 \rangle} &\leq \sum_i \ln x_i - \sum_i \ln a_{0i} - k\delta \leq n \ln n - k\delta \\ \ln \frac{\langle c, x \rangle}{\langle c, a_0 \rangle} &\leq \ln n - \frac{k}{n}\delta \Rightarrow \frac{\langle c, x \rangle}{\langle c, a_0 \rangle} \leq \frac{n}{e^{\frac{k}{n}\delta}} = \frac{n}{e^{O(\delta(q + \ln n))}} \leq \frac{1}{e^{const \cdot \delta q}} \end{aligned}$$

□

Легко видеть, что тем самым необходимое количество итераций полиномиально от длины входа, т.е., мы предъявили полиномиальный алгоритм для задачи линейного программирования. Если аккуратно разобраться с вычислениями на каждом шаге (упражнение по линейной алгебре), можно убедиться, что трудоёмкость алгоритма составляет  $O(n^{3.5} \cdot p(L))$ , где  $p(L)$  — полином от общей длины входа алгоритма.